



BIOMEDAL

PASS - Mineure Mathématiques

**Exercices d'entraînement – Calcul
matriciel et systèmes**

Corrigé

Exercice 1 : On donne :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 \\ 4 & 2 & 5 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ -4 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -2 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 3 & -2 \\ 4 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & -4 & -3 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 4 \\ 3 & -4 & 2 \end{pmatrix}$$

1. a) Calculer $2A - 3D$.

b) Vérifier par le calcul que $(A + D)C = AC + DC$.

CORRECTION	
Explication	<p>1. a) On trouve $2A - 3D = \begin{pmatrix} 10 & 3 & -16 \\ -1 & 16 & 4 \end{pmatrix}$.</p> <p>b) On a $A + D = \begin{pmatrix} 0 & 4 & 2 \\ 7 & -2 & 7 \end{pmatrix}$.</p> <p>On en déduit que $(A + D)C = \begin{pmatrix} 22 & 10 & -8 & -2 \\ 6 & 3 & -7 & -37 \end{pmatrix}$</p> <p>Ensuite $AC = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 14 & 5 \\ 19 & 9 & -8 & -21 \end{pmatrix}$ et $DC = \begin{pmatrix} 18 & 6 & -22 & -7 \\ -13 & -6 & 1 & -16 \end{pmatrix}$</p> <p>Finalement, on a bien $(A + D)C = AC + DC$</p>

Exercice 2 : Dans le cas suivant, calculer A^n pour tout entier naturel n .

1. $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

CORRECTION	
Explication	<p>1. Regardons les premières puissances de A :</p> $A^2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2A, A^3 = A^2A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 4 \end{pmatrix} \text{ et } A^4 = A^2A^2 = \begin{pmatrix} 8 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 \\ 8 & 0 & 8 \end{pmatrix} = 8A$ <p>On conjecture que : $\forall n \in \mathbb{N}^*, A^n = 2^{n-1}A$.</p> <p>Pour tout entier naturel n non nul, posons $R(n) : "A^n = 2^{n-1}A"$ (HR)</p> <ul style="list-style-type: none"> • Initialisation : Pour $n = 1$, $R(1) : "A^1 = A"$, donc $R(1)$ est vraie. • Hérédité : Soit n un entier naturel non nul, tel que $R(n)$ est vraie. Montrons que $R(n + 1)$ reste vraie pour tout n, c'est-à-dire $A^{n+1} = 2^{n+1-1}A = 2^nA$ $A^{n+1} = A^nA = 2^{n-1}A \times A = 2^{n-1}A^2 = 2^{n-1}(2A) = 2^nA : R(n + 1)$ est vraie. • Conclusion : Finalement $A^n = 2^{n-1}A$ pour tout n non nul. $A^n = \begin{pmatrix} 2^{n-1} & 0 & 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 0 \\ 2^{n-1} & 0 & 2^{n-1} \end{pmatrix}$

Exercice 3* : On donne : $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -6 \\ -3 & 2 & 9 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix}$

1. Calculer A^2, A^3 puis A^n pour tout entier naturel n .

2. La matrice A est-elle inversible ?

CORRECTION	
Explication	<p>1. On obtient :</p> $A^2 = \begin{pmatrix} -5 & -6 & -6 \\ 9 & 10 & 9 \\ -4 & -4 & -3 \end{pmatrix}, A^3 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -6 \\ -3 & 2 & 9 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix} = A$ <p>Pour tout entier naturel n non nul, posons $R(n) : "A^{2n} = A^2 \text{ et } A^{2n+1} = A" \text{ (HR)}$</p> <ul style="list-style-type: none"> Initialisation : Pour $n = 1, R(1) : "A^{2 \times 1} = A^2 \text{ et } A^{2 \times 1 + 1} = A^1$, donc $R(1)$ est vraie. Hérédité : Soit n un entier naturel non nul, tel que $R(n)$ est vraie. Montrons que $R(n + 1)$ reste vraie pour tout n, c'est-à-dire $A^{2(n+1)} = A^2$ et $A^{2(n+1)+1} = A$ (ou encore $A^{2n+2} = A^2$ et $A^{2n+3} = A$) $A^{2n+2} = A^{2n+1}A = A \times A = A^2 \text{ (HR)}$ $A^{2n+3} = A^{2n+2}A = A^2 \times A = A^3 = A : R(n + 1)$ est vraie. Conclusion : Finalement $A^{2n} = A^2$ et $A^{2n+1} = A$ pour tout n non nul. <p>2. Raisonement par l'absurde Si A était inversible, en multipliant la relation $A^3 = A$ par A^{-1}, on obtiendrait : $A^2 = I$. Ce qui contredit la question 1. La matrice A n'est donc pas inversible.</p>

Exercice 4 : On donne $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

1. Montrer que A peut s'écrire sous la forme $A = I + J$ où J est une matrice que l'on précisera.

2. a) Calculer J^2 et J^3 .

b) En déduire l'expression de A^n tout entier naturel n .

CORRECTION	
Explication	<p>1. Pour déterminer la matrice J telle que $A = I + J$, il suffit de calculer $A - I$</p> $A - I = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = J$ <p>2. a) On obtient $J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $J^3 = 0$</p> <p>b) Par récurrence (vu en TD), on obtient $A^n = \begin{pmatrix} 1 & n & \frac{n(n+1)}{2} \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$</p>

Exercice 5 : Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système $\begin{cases} x + 2y - z = a \\ -2x - 3y + 3z = b \\ x + y - 2z = c \end{cases}$ (a, b et c réels donnés).

CORRECTION	
Explication	$\begin{cases} x + 2y - z = a \\ -2x - 3y + 3z = b \\ x + y - 2z = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z = a \\ y + z = b + 2a & \mathbf{L2 = L2 + 2L1} \\ -y - z = c - a & \mathbf{L3 = L3 - L1} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z = a \\ y + z = b + 2a \\ 0 = b + c + a & \mathbf{L3 = L3 + L2} \end{cases}$ <p>On en déduit :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Si $a + b + c \neq 0$, le système n'a pas de solution • Sinon, on obtient : $\begin{cases} x = 3z - 3a - 2b \\ y = b + 2a - z \end{cases}$ <p>Ce système possède une infinité de solutions : $\{(3z - 3a - 2b, 2a + b - z, z), z \in \mathbb{R}\}$</p>

Exercice 6* : Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système $\begin{cases} (2 - \lambda)x + 4y = 0 \\ 3x - (4 + \lambda)y + 12z = 0 \\ x - 2y + (5 - \lambda)z = 0 \end{cases}$

Pour quelle(s) valeur(s) du paramètre λ le système (S) est-il de Cramer ?

CORRECTION	
Explication	<p>Utilisons la méthode du pivot de Gauss pour résoudre le système linéaire.</p> $(S) \begin{cases} (2 - \lambda)x + 4z = 0 \\ 3x - (4 + \lambda)y + 12z = 0 \\ x - 2y + (5 - \lambda)z = 0 \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + (5 - \lambda)z = 0 \\ 3x - (4 + \lambda)y + 12z = 0 & \mathbf{L1 \Leftrightarrow L3} \\ (2 - \lambda)x + 4z = 0 \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + (5 - \lambda)z = 0 \\ (2 - \lambda)y + 3(\lambda - 1)z = 0 & \mathbf{L2 = L2 - 3L1} \\ 2(2 - \lambda)y - (\lambda - 1)(\lambda - 6)z = 0 & \mathbf{L3 = L3 - (2 - \lambda)L1} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + (5 - \lambda)z = 0 \\ (2 - \lambda)y + 3(\lambda - 1)z = 0 \\ -\lambda(\lambda - 1)z = 0 & \mathbf{L3 = L3 - 2L2} \end{cases}$ <p>Le système est de Cramer si et seulement si les coefficients diagonaux sont tous non nuls, c'est-à-dire si et seulement si λ est différent de 0, 1 et 2.</p>

Exercice 7* : Soit n un entier ou égal à 2 et $A = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & \lambda_1 \\ \vdots & \ddots & \lambda_2 & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \lambda_n & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$ où $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ sont des

scalaires non nuls. On pose $X = (x_1 \ \dots \ x_n)$ et $B = (y_1 \ \dots \ y_n)$.

1. Ecrire le système $AX = B$ puis le résoudre.
2. En déduire que A est inversible et calculer l'inverse de A .

CORRECTION	
Explication	<p>1.</p> $AX = B \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 x_n & = y_1 \\ \lambda_2 x_{n-1} & = y_2 \\ \lambda_3 x_{n-2} & = y_3 \\ \vdots & \\ \lambda_n x_1 & = y_n \end{cases}, \text{ ce qui s'écrit : } \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i x_{n-i+1} = y_i$ <p>Les coefficients $(\lambda_i)_{1 \leq i \leq n}$ étant tous non nuls, on en déduit que le système précédent possède une unique solution, le n-uplet $(\frac{y_n}{\lambda_n}, \frac{y_{n-1}}{\lambda_{n-1}}, \dots, \frac{y_2}{\lambda_2}, \frac{y_1}{\lambda_1})$.</p> <p>2. L'équation $AX = B$ admet une unique solution. De plus, le système est de Cramer (les coefficients diagonaux du système triangulaire sont tous non nuls), donc A est inversible, c'est-à-dire que $AX = B$ équivaut à $X = A^{-1}B$</p> <p>On a $X = A^{-1}B \Leftrightarrow (\frac{y_n}{\lambda_n}, \frac{y_{n-1}}{\lambda_{n-1}}, \dots, \frac{y_2}{\lambda_2}, \frac{y_1}{\lambda_1}) = A^{-1}(y_1 \ \dots \ y_n)$</p> <p>Donc $A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 1/\lambda_n \\ \vdots & \ddots & 1/\lambda_{n-1} & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 1/\lambda_1 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$</p>

Exercice 8 : Montrer que les matrices suivantes sont inversibles et donner leur inverse.

1. $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ **2.** $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & -1 & 1 \\ -2 & 4 & 3 \end{pmatrix}$

CORRECTION

Explication

1. Ici, on est dans le cas particulier des matrices 2×2

Rappel : La matrice $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ est inversible si et seulement si $ad - bc \neq 0$. Dans ce

cas, on a : $A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

Ici, $1 \times 4 - 2 \times 3 = -2 \neq 0$, A est inversible et on a $A^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$

2. On utilise la méthode de Gauss Jordan (pivot)

On présente les deux matrices côte à côte B et I . On écrit à droite les opérations élémentaires qui permettent de transformer A en I et on applique simultanément aux deux matrices :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & -1 & 1 \\ -2 & 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -5 \\ 0 & 4 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L1 \\ L2 = L2 - 3L1 \\ L3 = L3 + 2L1 \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -5 \\ 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ -10 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L1 \\ L2 \\ L3 = L3 + 4L2 \end{array}$$

Cette réduite de Gauss de B a tous ses pivots non nuls (1, -1 et -13), donc B **inversible**

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -5 \\ 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ -10 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 13 & 0 & 0 \\ 0 & -13 & 0 \\ 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -7 & 8 & 2 \\ 11 & -7 & -5 \\ -10 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L1 = 13L1 + 2L3 \\ L2 = 13L2 - 5L3 \\ L3 \end{array}$$

Enfin les opérations élémentaires $L1 = \frac{1}{13}L1, L2 = -\frac{1}{13}L2, L3 = -\frac{1}{13}L3$ donnent :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \frac{1}{13} \begin{pmatrix} -7 & 8 & 2 \\ -11 & 7 & 5 \\ 10 & -4 & -1 \end{pmatrix}. \text{ Ainsi : } B^{-1} = \frac{1}{13} \begin{pmatrix} -7 & 8 & 2 \\ -11 & 7 & 5 \\ 10 & -4 & -1 \end{pmatrix}$$

Exercice 9 : Résoudre le système suivant

$$(S_1) \begin{cases} 2x + y + 3z = 4 \\ -x - y - 2z = -3 \\ x + 2y + z = -1 \end{cases}$$

CORRECTION	
Explication	<p>Pour S_1 :</p> $(S_1) \begin{cases} 2x + y + 3z = 4 & \mathbf{L1} \\ -x - y - 2z = -3 & \mathbf{L2} \\ x + 2y + z = -1 & \mathbf{L3} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y + z = -1 & \mathbf{L1 = L1} \Leftrightarrow \mathbf{L3} \\ -x - y - 2z = -3 \\ 2x + y + 3z = 4 & \mathbf{L3 = L3} \Leftrightarrow \mathbf{L1} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y + z = -1 \\ y - z = -4 & \mathbf{L2 = L1 + L2} \\ -3y + z = 6 & \mathbf{L3 = L3 - 2L1} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y + z = -1 \\ y - z = -4 \\ -2z = -6 & \mathbf{L3 = L3 + 3L2} \end{cases}$ $\Leftrightarrow \begin{cases} x = -2 \\ y = -1 \\ z = 3 \end{cases}$ <p>Ainsi, $(-2, -1, 3)$ est le couple de solutions de S_1</p>

Exercice 10* : Discuter en fonction des paramètres m , et a les solutions du système

$$(S_T) \begin{cases} (2m - 3)x + (m - 1)y = m + a \\ (5 - m)x + (m - 1)y = m - 2 \end{cases}$$

CORRECTION

Pour S_T :

$$(S_T) \begin{cases} (2m-3)x + (m-1)y = m+a & \text{L1} \\ (5-m)x + (m-1)y = m-2 & \text{L2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (2m-3)x + (m-1)y = m+a \\ [5-m-(2m-3)]x = m-2-(m+a) & \text{L2} = \text{L2} - \text{L1} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (2m-3)x + (m-1)y = m+a \\ (8-3m)x = -a-2 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{-(2m-3)\left(\frac{a+2}{3m-8}\right) + m + a}{m-1} \\ x = \frac{-a-2}{8-3m} \left(= \frac{a+2}{3m-8} \right) \end{cases}$$

Ici, on a des **fractions**, donc on doit s'assurer que le dénominateur est différent de 0

① Cas où $3m - 8 = 0 \Leftrightarrow m = \frac{8}{3}$: (on remplace dans le système)

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \left(2 \times \frac{8}{3} - 3\right)x + \left(\frac{8}{3} - 1\right)y = \frac{8}{3} + a & \text{L1} \\ \left(5 - \frac{8}{3}\right)x + \left(\frac{8}{3} - 1\right)y = \frac{8}{3} - 2 & \text{L2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{7}{3}x + \frac{5}{3}y = \frac{8}{3} + a & \text{L1} \\ \frac{7}{3}x + \frac{5}{3}y = \frac{8}{3} - 2 & \text{L2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{7}{3}x + \frac{5}{3}y = \frac{8}{3} + a \\ 0 = a + 2 & \text{L2} = \text{L2} - \text{L1} \end{cases}$$

① Si $a = -2$

$$\Leftrightarrow \frac{7}{3}x + \frac{5}{3}y = \frac{8}{3} + (-2)$$

$$\Leftrightarrow 7x + 5y = 2$$

Les solutions sont le couple (x, y) tel que $7x + 5y = 2$

② Cas où $m - 1 = 0 \Leftrightarrow m = 1$:

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (2 \times 1 - 3)x + 0 = 1 + a & \text{L1} \\ (5 - 1)x + 0 = 1 - 2 & \text{L2} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -x = 1 + a \\ x = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{1}{4} = 1 + a \\ x = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a = -\frac{3}{4} \\ x = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

① Si $a = -\frac{3}{4}$

Les solutions sont le couple (x, y) tel que $x = -\frac{1}{4}$ et y quelconque

② Si $a \neq 2$

Le système n'a pas de solution

② Si $a \neq -\frac{3}{4}$

Le système n'a pas de solution

Explication